

Karim N. - Né en 1976
69006 Lyon
9 ans d'expérience
Réf : 1307101143

Ingenieur en informatique industrielle

Ma recherche

Je recherche tout type de contrat, sur toute la région Rhone Alpes, dans le Bâtiment.

Formations

2011 : Certification Math works MATLAB-SIMULINK.
2003 : Formation CNAM UNIX/ORACLE/SQL/VISUAL BASIC/POWERBUILDER
2000 : MASTER2 EEA l'Ecole Centrale de LYON/INSA-lyon /UCBL option : temps réel-capteurs.
1999 : MAITRISE/LICENCE EEA avec mention AB option : Informatique Industrielle.
1997 : DUT GEII-Génie électrique et informatique (option électronique).
Baccalauréat scientifique (E), mention Bien.

Expériences professionnelles

SEPT 2012-JAN2013

ALTEN-ALSTOM TRANSPORT- Portage Test Industriels vers VILLEURBANNE-test TESTAND / GEMINI AUTOMAT / LABview-capitalisation des bancs tests industriels sur site MONTREAL Environnement : LABview national instrument / TESTAND / GEMINI - Baie de tests TRITON/ PACIS

MARS 2012-SEPT2012

Sogeti High Tech-Projet ADOS Avionique Ingénieur systèmes embarqué-développement JAVA des fonctions sous ECLIPSE. Environnement : XML/JAVA/Eclipse/SVN

DECEMBRE 2010 / JAN 2012

MEOTEC - EN Mission INERGY AUTOMOTIVE Bruxelles BELGIQUE-USA : PROJET INGENIEUR SYSTEMES EMBARQUES SCR INJECTION ELECTRONIQUE (PROJET AUDI, CHRYSLER DJD2/ CUMMINS) • Suivi du développement logiciel. • Phase de validation logiciel avec HIL et outils Vector. • Ecriture des scripts de tests Capl. • Ecriture SRS et CTS-DVP sous DOORS. • Intégration des fonctions de diagnostic OBD et des messages CAN. • Suivi de fournisseurs externes des logiciels. Environnement technique : CANoe 5.1 scripts CAPL / DOORS / suite OFFICE/ Banc HIL

Mai 2010 / Octobre 2010

SOCIÉTÉ UP-INGENIERIE- EN MISSION JOHNSON CONTROLS : INGENIEUR SYSTEMES EMBARQUES PROJET FORD CLUSTERS C34X. • Suivi du développement logiciel. • Intégration de nouvelles fonctionnalités SRS et CTS. • Simulation sous CANoe5.1 et codage des fonctionnalités. • Essai sur pistes. • Déplacement à l'étranger (utilisation anglaise). Environnement technique :Canoe5.1 capl/ C Ansi/ SRS et CTS sous word

Janvier 2010 / Mai 2010

CS INGENIERIE -PLESSIS ROBINSON: INGENIEUR ETUDE POUR THALES AVIONICS. TEST ET VALIDATION DU PROJET STUKHOI. PARTICIPATION AU PROJET DEVELOPPEMENT AUTOTEST EN MODE FORFAIT SUR FALCON (CODAGE C). ENVIRONNEMENT TECHNIQUE : AFDX-ARINC-CAN-MODBUS. S2M SOCIETE PALLIER MAGNETIQUES-CDI :

Langues

- Anglais: Pratique / Allemand : Notions./ Anglais : cours WALL STREET INSTITUTE centre part-dieu. / Arabe :

pratique courante (long séjour au liban). parlé: scolaire / écrit: notions

Atouts et compétences

Logiciel embarqué : C-ASM INTEL 8251-8086-8085-80C196KC.

Environnements embarqués : EMULATEURS INTEL- VxWORKS-Oscilloscope et matériels de tests électroniques.
Méthodologie de compilation et de linkage.

Environnements PC : Microsoft Visual C++, CodeWright (environnement de développement), Borland JBuilder, Borland C++, UNIX.

Langages : C, C++, Java, ADA 95, PERL, scripts shell/cshell.

Bases de données sous ORACLE 8i et IHM sous Forms.

Développement PL/SQL sous ORACLE 8i.

ELECTRONIQUE : ANALOGIQUE et NUMERIQUE et les capteurs d'instrumentation électroniques avec les caractéristiques des chaînes d'instrumentation.

VEILLE TECHNOLOGIQUE : Réseaux TTP et FLEXRAY pour les projets réseaux véhicules PSA.

Environnements Automobile :

CANALYSEUR-VECTOR(Réseau CAN)- LABCAR (SIMULTEUR AUTO BOSCH)-

DIAGNOSTIC OUTIL (TK2000 ET TK_UNIX/BOSCH) pour diag CLIENT/BOSCH.

Outil de mesure du CAN: CANALYSEUR-CANOE5.1-CANAPE et MM6X.

CAN_MATRIX pour la spécifications des messages CAN.

OUTILS AUTOLIV: macros pour génération des fichiers EEPROM-outil de comm série.

OUTILS VALEO: banc WinADES-liaison série pour téléchargement code.

Outil de Gestion de Configuration :

ARAXIS (comparateur de sources)

MKS (gestionnaire de configuration AUTOLIV)

TCM (gestionnaire mondial BOSCH)-PVCS (gestionnaire SAGEM)-CVS (PSA)

Et la méthodologie d'archivage d'une gestion de configuration. (Expert)

Centres d'intérêts

- TENNIS, RANDONNEE, SKI, COURSE A PIED.

Lecture, cinéma.